

Skript zur Vorlesung

## Knowledge Discovery in Databases

### im Wintersemester 2010/2011

# Kapitel 3: Klassifikation

Vorlesung+Übungen:  
PD Dr. Peer Kröger, Dr. Arthur Zimek

Skript © 2010 Johannes Aßfalg, Christian Böhm, Karsten Borgwardt, Martin Ester, Eshref Januzaj, Karin Kailing, Peer Kröger, Jörg Sander, Matthias Schubert, Arthur Zimek

[http://www.dbs.ifi.lmu.de/cms/Knowledge\\_Discovery\\_in\\_Databases\\_I\\_\(KDD\\_I\)](http://www.dbs.ifi.lmu.de/cms/Knowledge_Discovery_in_Databases_I_(KDD_I))

## 3. Klassifikation



### *Inhalt dieses Kapitels*

3.1 Grundbegriffe der Klassifikation

3.2 Bewertung von Klassifikatoren

3.3 Bayes-Klassifikatoren

3.4 Nächste-Nachbarn-Klassifikatoren

3.5 Entscheidungsbaum-Klassifikatoren

3.6 Neuronale Netze

3.7 Support Vector Machines und Kernel Learning

## 3.1 Grundbegriffe der Klassifikation



### Das Klassifikationsproblem

**Gegeben:** Eine Menge  $O$  von Objekten des Formats  $(o_1, \dots, o_d)$  mit Attributen  $A_i, 1 \leq i \leq d$ , und Klassenzugehörigkeit  $c_i, c_i \in C = \{c_1, \dots, c_k\}$

**Gesucht:** die Klassenzugehörigkeit für Objekte aus  $DB \setminus O$   
ein Klassifikator  $K: DB \rightarrow C$

### Abgrenzung zum Clustering

Klassifikation: Klassen a priori bekannt

Clustering: Klassen werden erst gesucht

**Verwandtes Problem: Vorhersage (Prediction)**  
gesucht ist der Wert für ein numerisches Attribut  
Methode z.B. Regression (siehe Kapitel 4).

# Einfacher Klassifikator



Beispiel

ID	Alter	Autotyp	Risiko
1	23	Familie	hoch
2	17	Sport	hoch
3	43	Sport	hoch
4	68	Familie	niedrig
5	32	LKW	niedrig

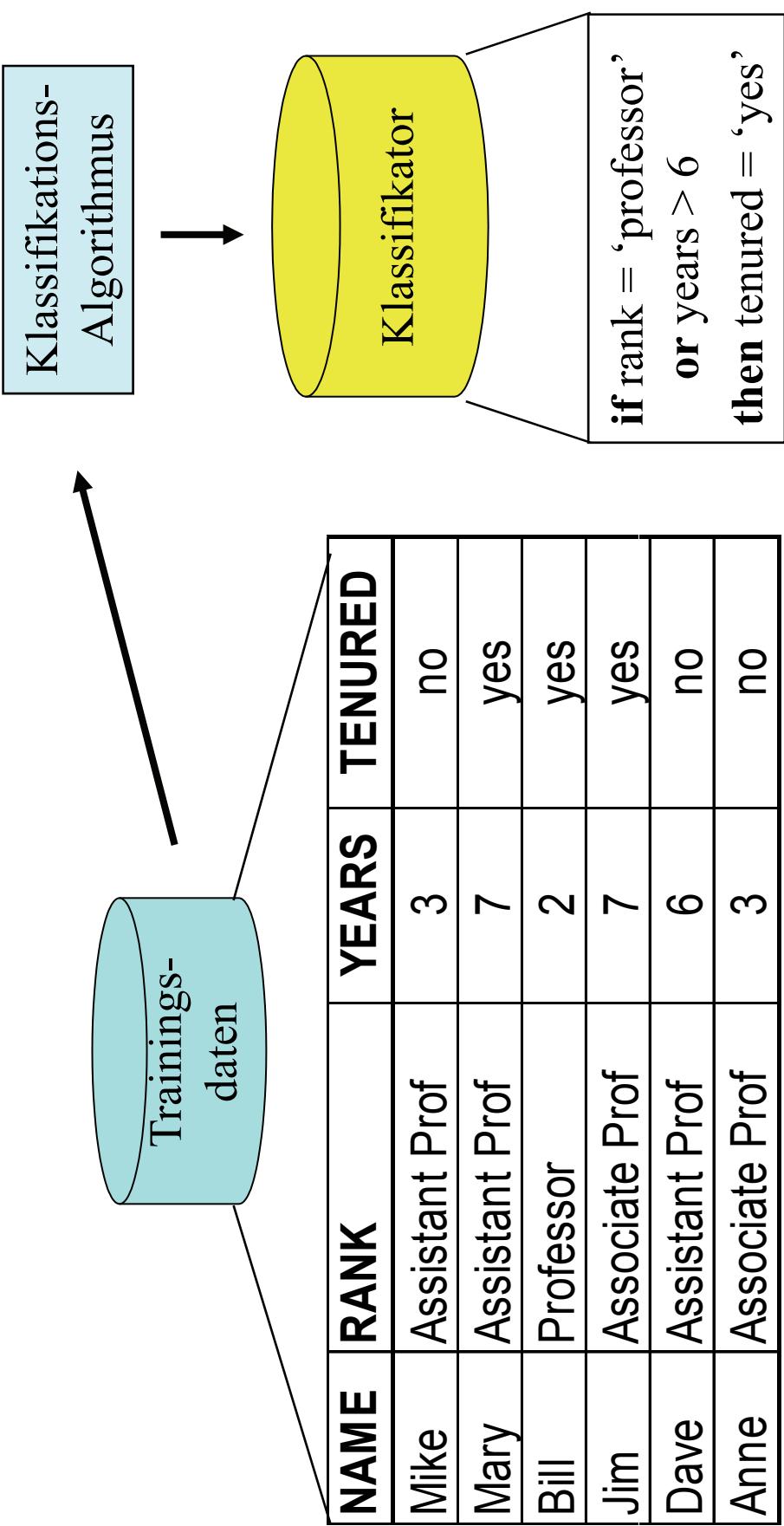
# Einfacher Klassifikator

```
if Alter > 50 then Risikoklasse = Niedrig;  
if Alter ≤ 50 and Autotyp=LKW then Risikoklasse=Niedrig;  
if Alter ≤ 50 and Autotyp ≠ LKW  
    then Risikoklasse = Hoch.
```

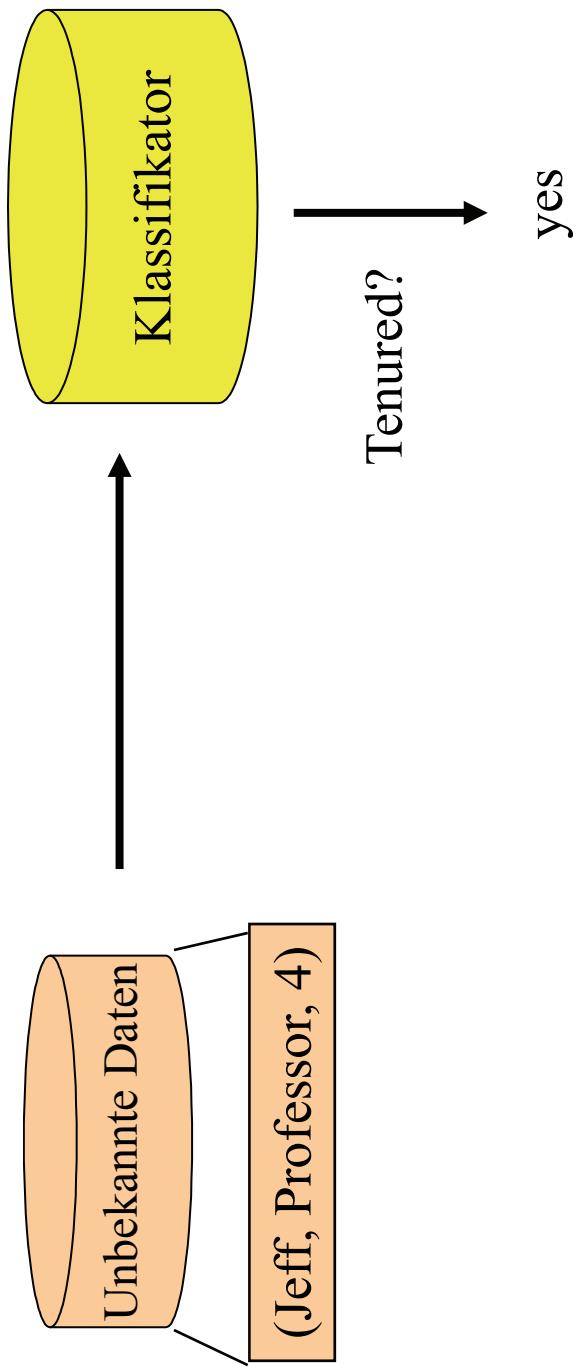
# Der Prozess der Klassifikation



## Konstruktion des Modells



# Anwendung des Modells



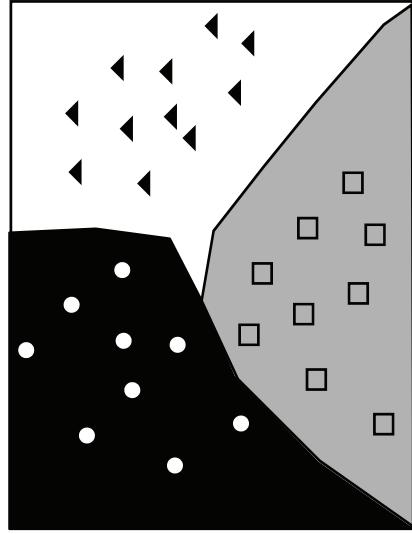
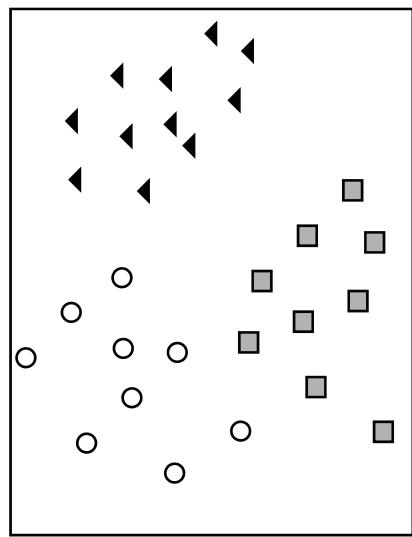
manchmal: keine Klassifikation unbekannter Daten sondern „nur“ besseres Verständnis der Daten



# Überblick über Klassifikationsmethoden

Trainingsmenge mit 3 Klassen

3 Klassenbereiche (weiß, grau, schwarz)

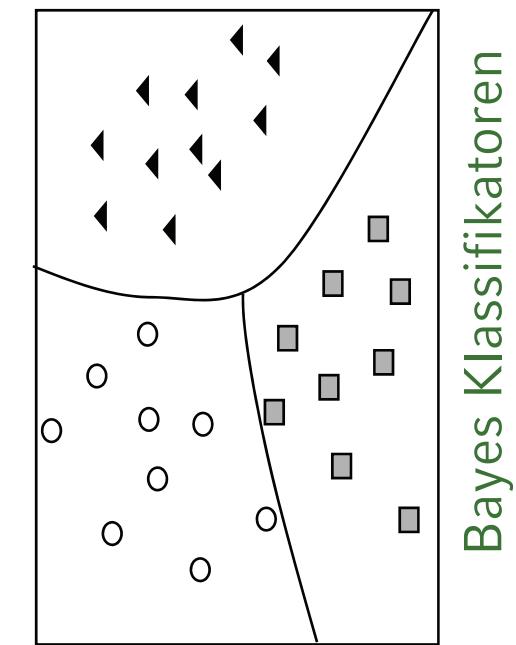


Klassifikatoren legen beim Training im Allgemeinen Klassengrenzen fest.

**Aber:** Es gibt viele Methoden, Klassengrenzen aus Trainingsdaten abzuleiten.

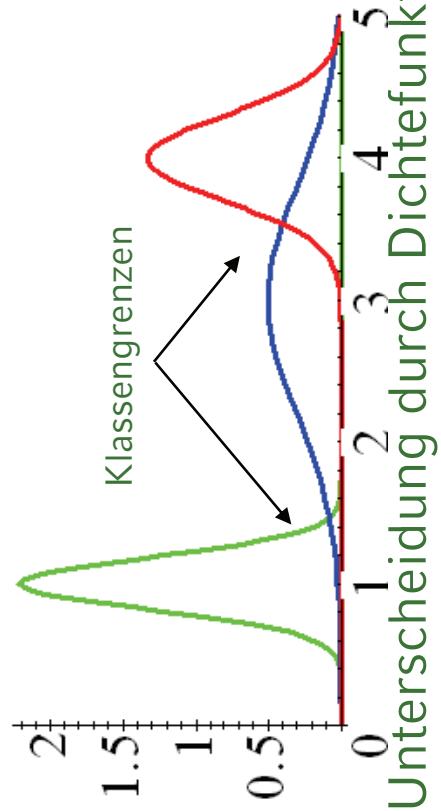
- => Unterschiedliche Klassifikatoren  
(statische KI., Entscheidungsbäume, Support Vektor Maschinen,  
kNN-Klassifikatoren, neuronale Netze, ...)

# Motivation der Klassifikationsmethoden(1)

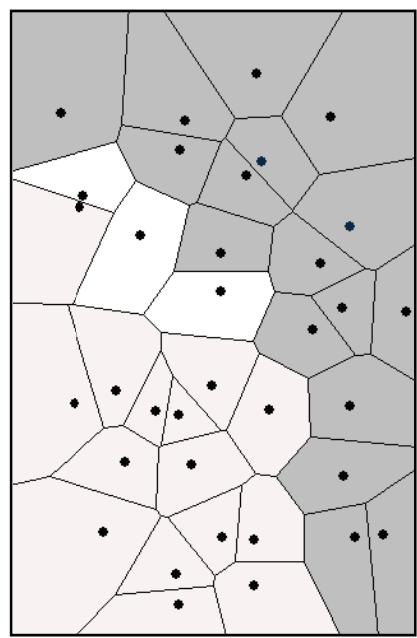


Bayes Klassifikatoren

1-dimensionale Projektion



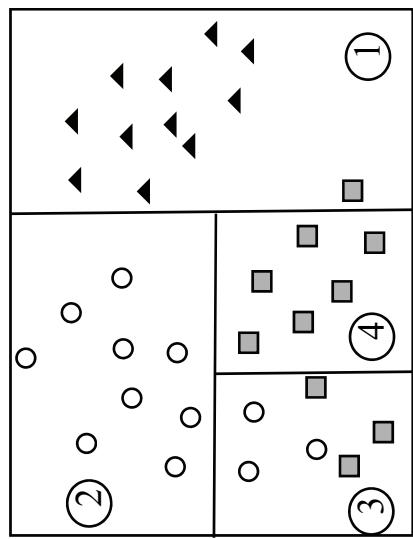
Unterscheidung durch Dichtefunktionen.  
Klassengrenzen



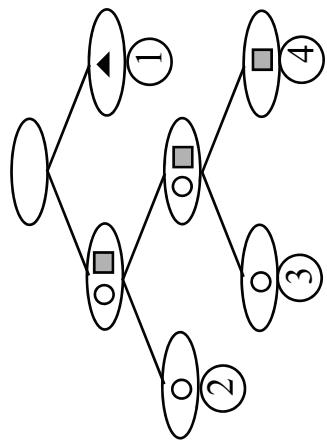
NN-Klassifikator

Unterscheidung durch Voronoi-Zellen  
(1 nächster Nachbar Klassifikator)

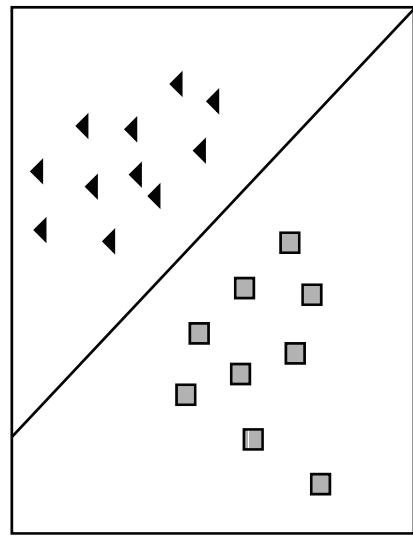
# Motivation der Klassifikationsmethoden(2)



Entscheidungsbäume



Festlegen der Grenzen durch rekursive  
Unterteilung in Einzeldimension.



Support Vektor Maschinen

Grenzen über lineare Separation

# Intuition und Grundannahmen



- Es gibt einen (natürlichen, technischen, sozial-dynamischen, ...) (Entscheidungs-)Prozess (im statistischen Sinne), der die beobachtbaren Daten  $O$  als Teilmenge der möglichen Daten  $D$  erzeugt bzw. für ein  $x \in D$  eine Klassenentscheidung für eine Klasse  $c_i \in C$  trifft.
- Die beobachteten Daten sind Beispiele für die Wirkung des Prozesses.
- Es gibt eine ideale (unbekannte) Funktion, die einen Beispiel-Datensatz auf die zugehörige Klasse abbildet:
$$f: D \rightarrow C$$
- Aufgabe des Lernalgorithmus ist es, eine möglichst gute Approximation  $h$  an  $f$  zu finden, eine Hypothese.

# Intuition und Grundannahmen



- Beispiel:

$f: \text{Sky} \times \text{AirTemp} \times \text{Humidity} \times \text{Wind} \times \text{Water} \times \text{Forecast} \rightarrow \{\text{Yes}, \text{No}\}$

Sky	AirTemp	Humidity	Wind	Water	Forecast	EnjoySport
Sunny	Warm	Normal	Strong	Warm	Same	Yes
Sunny	Warm	High	Strong	Warm	Same	Yes
Rainy	Cold	High	Strong	Warm	Change	No
Sunny	Warm	High	Strong	Cool	Change	Yes

- Gibt es ein generelles Konzept, wann Sport getrieben wird?
- Lernen braucht Annahmen (Bias), z.B., das Konzept ist eine Konjunktion ausgewählter Attributwerte.

# Intuition und Grundannahmen



Sky	AirTemp	Humidity	Wind	Water	Forecast	EnjoySport
Sunny	Warm	Normal	Strong	Warm	Same	Yes
Sunny	Warm	High	Strong	Warm	Same	Yes
Rainy	Cold	High	Strong	Warm	Change	No
Sunny	Warm	High	Strong	Cool	Change	Yes

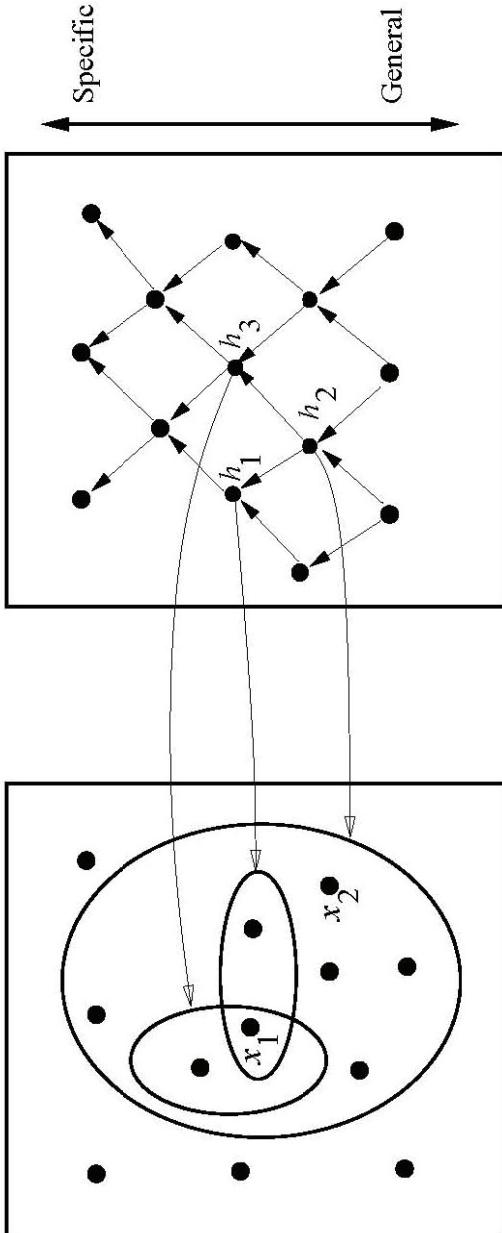
- Mögliche Hypothesen für Yes unter dieser Annahme:

<Sunny, ?, ?, Strong, ?, ?>  
<?, Warm, ?, ?, ?, ?>  
<Sunny, Warm, ?, ?, ?, ?>

# Intuition und Grundannahmen



- Durch die Annahmen eines Klassifikators wird der Raum möglicher Hypothesen (lernbarer Konzepte) definiert.



$x_1 = \langle \text{Sunny}, \text{?}, \text{?}, \text{Strong}, \text{?}, \text{?} \rangle$   
 $x_2 = \langle \text{Sunny}, \text{?}, \text{?}, \text{?}, \text{?}, \text{?} \rangle$   
 $h_1 = \langle \text{Sunny}, \text{?}, \text{?}, \text{Strong}, \text{?}, \text{?} \rangle$   
 $h_2 = \langle \text{Sunny}, \text{?}, \text{?}, \text{?}, \text{?}, \text{?} \rangle$   
 $h_3 = \langle \text{Sunny}, \text{?}, \text{?}, \text{?}, \text{Cool}, \text{?} \rangle$

- Sind komplexere Annahmen sinnvoll (erlaubt auch Disjunktionen, Negationen)?

# Intuition und Grundannahmen



Konjunktive Hypothesen für Yes:

- <Sunny, ?, ?, ?, ?,>
- <?, Warm, ?, ?, ?, ?>
- <Sunny, Warm, ?, ?, ?, ?>
- <Sunny, ?, ?, Strong, ?, ?, ?>
- <?, Warm, ?, Strong, ?, ?, ?>
- <Sunny, Warm, ?, Strong, ?, ?, ?>

Neue Daten:

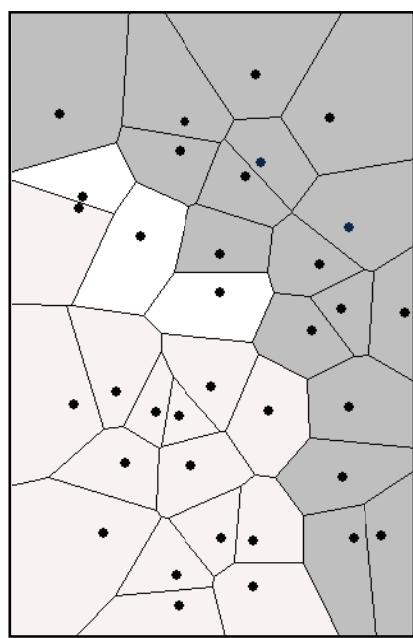
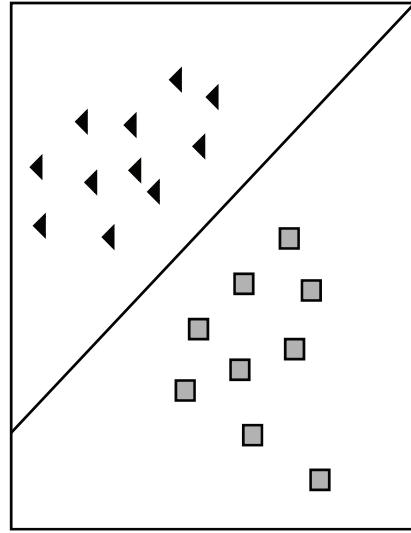
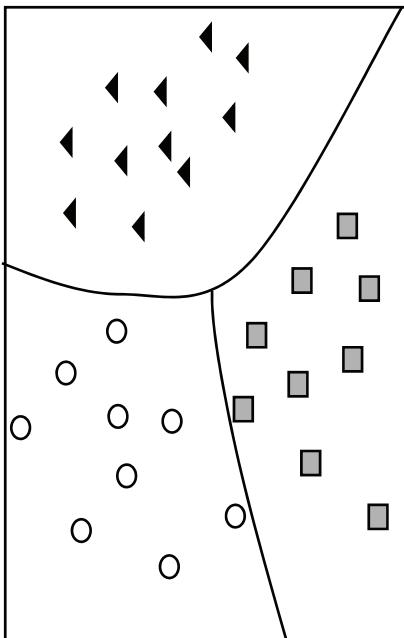
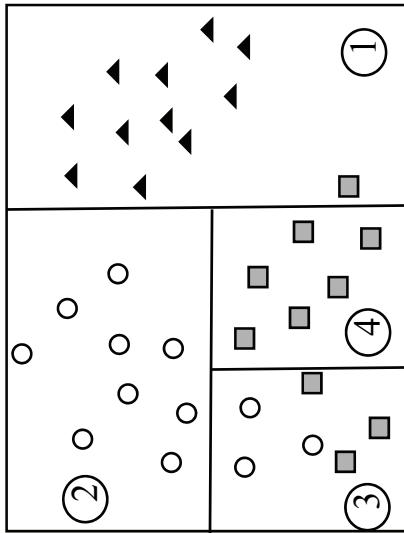
Sky	AirTemp	Humidity	Wind	Water	Forecast	EnjoySport
Sunny	Warm	Normal	Strong	Cool	Change	Yes
Cloudy	Warm	Normal	Strong	Cool	Change	Yes
Rainy	Warm	Normal	Strong	Cool	Change	No

- Disjunktives Konzept: if Sky=Sunny or Sky = Cloudy, then Yes.
- Ermöglicht aber Auflistung aller Lernbeispiele als Hypothese.
- Allgemein: Ohne einschränkende Annahmen kann Auswendiglernen nicht mehr ausgeschlossen werden.

# Intuition und Grundannahmen



Verschiedene Klassifikationsalgorithmen basieren auf verschiedenen Annahmen (unterschiedlicher Bias).



## 3.2 Bewertung von Klassifikatoren



### Grundbegriffe

Sei  $K$  ein Klassifikator und sei  $TR \subseteq O$  die Trainingsmenge.  $O \subseteq DB$  ist die Menge der Objekte, bei denen die Klassenzugehörigkeit bereits bekannt ist.

### Problem der Bewertung:

- gewünscht ist gute Performance auf ganz  $DB$ .
- Klassifikator ist für  $TR$  optimiert.
- Test auf  $TR$  erzeugt in der Regel viel bessere Ergebnisse, als auf  $DB \setminus TR$ .  
Daher kein realistisches Bild der Performance auf  $DB$ .  
⇒ *Overfitting*

# Bewertung von Klassifikatoren



## *Train-and-Test*

Bewertung ohne *Overfitting* durch Aufteilen von  $O$  in :

- *Trainingsmenge TR*  
zum Lernen des Klassifikators (Konstruktion des Modells)
- *Testmenge TE*  
zum unabhängigen Bewerten des Klassifikators
- *Ziel: Abschätzen der Erfolg- bzw. Fehlerrate des Klassifikators*  
Daher: Test-Daten müssen unabhängig von Trainingsdaten sein  
Trainings- und Testdaten sollen das Problem angemessen wiederspiegeln  
(z.B. proportionale Anteile der verschiedenen Klassen)

# Bewertung von Klassifikatoren



## *m-fache Überkreuz-Validierung*

- sinnvolle manuelle Aufteilung in Trainings- und Testmenge nicht trivial
- Train-and-Test nicht anwendbar, wenn nur wenige Objekte mit bekannter Klassenzugehörigkeit vorhanden sind.
- Stattdessen: *m-fache Überkreuz-Validierung (m-fold Cross-validation)*
  - teile die Menge  $O$  zufällig in  $m$  gleich große Teilmengen
  - verwende jeweils  $m-1$  Teilmengen zum Training und die verbleibende Teilmenge zur Bewertung
  - kombiniere die erhaltenen  $m$  Klassifikationsfehler
  - Wiederhole das Verfahren mehrmals

# Bewertung von Klassifikatoren

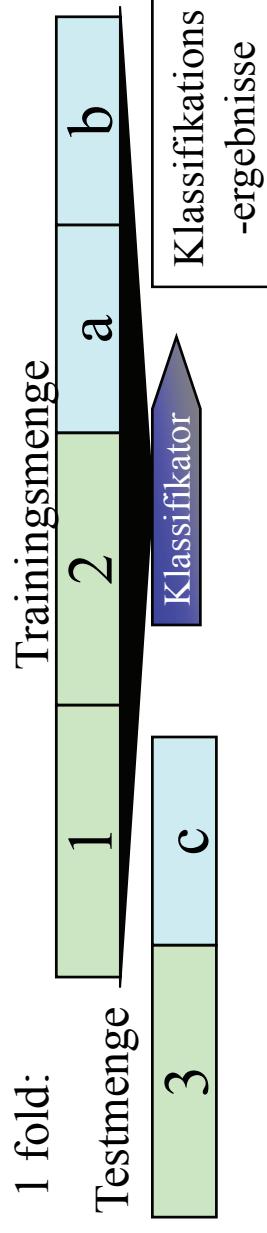


## Ablauf 3-fache Überkreuzvalidierung (3-fold Cross Validation)

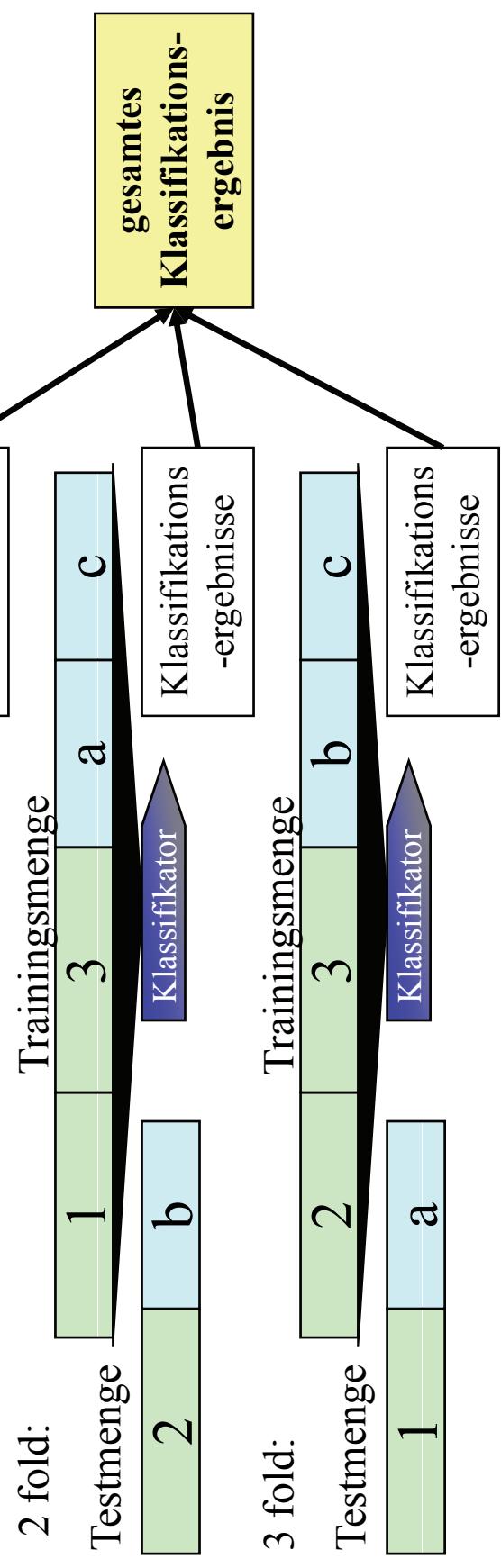
Sei  $n = 3$  : Menge aller Daten mit Klasseninformation die zu Verfügung stehen



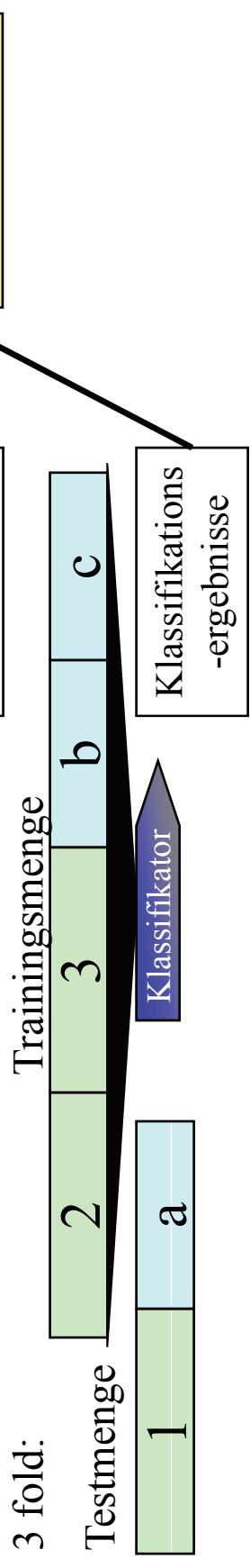
1 fold:



2 fold:



3 fold:



# Bewertung von Klassifikatoren



## *zusätzliche Anforderung: Stratifikation*

- Proportionalität der Klassen erhalten
- zumindest: jede Klasse sollte in Trainingsmenge enthalten sein
- sinnvoll: Verteilung der Klassen sollte in Trainings- und Testmenge die Verteilung auf dem gegebenen Problem wiederspiegeln
- Standard: 10-fache, stratifizierte Kreuzvalidierung, 10-mal wiederholt (Erfahrungswerte)

# Bewertung von Klassifikatoren



## Alternative: Bootstrap

bilden einer Trainingsmenge aus einer gegebenen Datensetze durch Ziehen mit Zurücklegen.

- jedes Sample hat die gleiche Größe wie die ursprüngliche Trainingsmenge
  - ein Sample enthält durchschnittlich 63% der Ausgangsbeispiele (einige mehrfach, etwa 37% gar nicht):
    - ein einzelnes Beispiel in einem Datensatz mit  $n$  Beispielen hat bei jedem Ziehen die Chance  $1/n$  gezogen zu werden, wird also mit Wahrscheinlichkeit  $1 - 1/n$  nicht gezogen
    - nach  $n$ -mal Ziehen ist ein bestimmtes Element mit Wahrscheinlichkeit  $\left(1 - \frac{1}{n}\right)^n$  nicht gezogen worden
    - für große  $n$  ist  $\left(1 - \frac{1}{n}\right)^n \approx e^{-1} \approx 0.368$
  - daher auch der Name „0.632 bootstrap“ für diese Sampling-Methode
- Im Allgemeinen eher optimistische Fehlerschätzung

# Bewertung von Klassifikatoren



*Alternative: Leave-one-out (auch: Jackknife)*

- Trainingsmenge wird gebildet durch Weglassen eines einzigen Elementes, dieses wird als Test-Objekt verwendet
- Verfahren wird wiederholt für alle Objekte der gelabelten Daten, Fehler-Abschätzung gemittelt
- Vorteil: kein Zufallselement
- Nachteil: garantiert nicht stratifiziert
- Im Allgemeinen eher pessimistische Fehlerschätzung

# Bewertung von Klassifikatoren

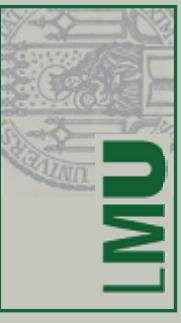


## Ergebnis des Tests : Konfusionsmatrix (confusion matrix)

	klassifiziert als ...					
	Klasse 1	Klasse 2	Klasse 3	Klasse 4	other	
Klasse 1	35	1	1	1	4	
Klasse 2	0	31	1	1	5	
Klasse 3	3	1	50	1	2	
Klasse 4	1	0	1	10	2	
other	3	1	9	15	13	korrekt klassifizierte Objekte

Aus der Konfusionsmatrix lassen sich u.a. folgende Kennzahlen berechnen :  
Accuracy, Classification Error, Precision und Recall.

# Bewertung von Klassifikatoren



## Gütemaße für Klassifikatoren

Sei  $K$  ein Klassifikator,  $TR \subseteq O$  die Trainingsmenge,  $TE \subseteq O$  die Testmenge. Bezeichne  $C(o)$  die tatsächliche Klasse eines Objekts  $o$ ,  $K(o)$  die von  $K$  vorhergesagte.

- *Klassifikationsgenauigkeit (classification accuracy) von  $K$  auf  $TE$ :*

$$G_{TE}(K) = \frac{|\{o \in TE | K(o) = C(o)\}|}{|TE|}$$

- *Tatsächlicher Klassifikationsfehler (true classification error)*

$$F_{TE}(K) = \frac{|\{o \in TE | K(o) \neq C(o)\}|}{|TE|}$$

- *Beobachteter Klassifikationsfehler (apparent classification error)*

$$F_{TR}(K) = \frac{|\{o \in TR | K(o) \neq C(o)\}|}{|TR|}$$

# Bewertung von Klassifikatoren



*Recall:*

Anteil der Testobjekte einer Klasse  $i$ , die richtig erkannt wurden.

Sei  $C_i = \{o \in TE \mid C(o) = i\}$ , dann ist

$$\text{Recall}_{TE}(K, i) = \frac{|\{o \in C_i \mid K(o) = C(o)\}|}{|C_i|}$$

*Precision:*

Anteil der zu einer Klasse  $i$  zugeordneten Testobjekte, die richtig erkannt wurden.

Sei  $K_i = \{o \in TE \mid K(o) = i\}$ , dann ist

$$\text{Precision}_{TE}(K, i) = \frac{|\{o \in K_i \mid K(o) = C(o)\}|}{|K_i|}$$

		Zugeordnete Klasse $K(o)$	
		1	2
Tatsächl. Klasse $C(o)$	1	True Positives	False Positives
	2	False Negatives	True Negatives

## *weitere Gütekriterien für Klassifikatoren*

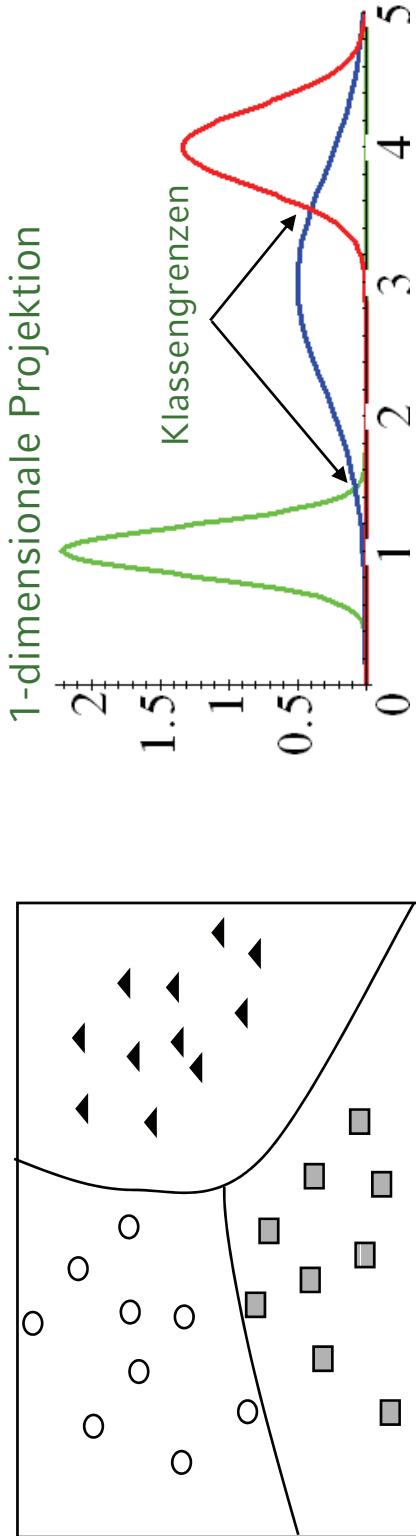
- **Kompaktheit des Modells**
  - z.B. Größe eines Entscheidungsbaums
- **Interpretierbarkeit des Modells**
  - Wieviel Einsichten vermittelt das Modell dem Benutzer?
- **Effizienz**
  - der Konstruktion des Modells
  - der Anwendung des Modells
- **Skalierbarkeit**
  - für große Datenmengen
  - für sekundärresidente Daten
- **Robustheit** gegenüber Rauschen und fehlenden Werten

## 3.3 Bayes-Klassifikatoren

### Was sind Bayes-Klassifikatoren?

#### Statistische Klassifikatoren

- Klassen werden durch statistische Prozesse beschrieben
- Beruht auf dem Satz von Bayes
- Bestimme Wahrscheinlichkeiten mit denen jeder Prozess das Objekt erklärt  
(Class-Membership-Probability)
- Vorhersage der wahrscheinlichsten Klasse  
(Maximum Likelihood Classification)



# Überblick Bayes Klassifikatoren



## Grundlagen statistischer Klassifikatoren

1. A-priori und A-posteriori Wahrscheinlichkeiten
2. Regel von Bayes
3. „Maximum Likelihood“ Klassifikation

## Klassifikatoren und Statistische Prozeße

1. Naive Bayes
2. Bayes Netzwerke
3. LDA
4. multivariate Gauss-Prozesse

## Grundlagen

Regeln und Fakten zur Klassifikation werden mit Hilfe des Satzes von Bayes als bedingte Wahrscheinlichkeiten formuliert

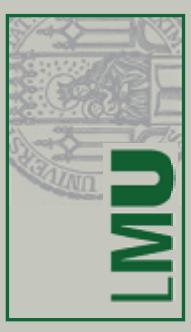
A-Priori-Wahrscheinlichkeiten modellieren Faktenwissen über die Häufigkeit einer Klasse und das Auftreten von Merkmalen, z.B.

- 20% der Objekte sind Äpfel
  - 30% sind Orangen
  - 50% der Objekte sind rund
  - 40% haben Farbe orange
- A-Priori Wahrsch. f. Klassenzugehörigkeit

Bedingte Wahrscheinlichkeiten („A-Posteriori“) modellieren Zusammenhänge zwischen Klassen und Merkmalen:

- 100% der Orangen sind rund:  $P(\text{rund} \mid \text{Orange}) = 100\%$
- 100% der Äpfel sind rund:  $P(\text{rund} \mid \text{Apfel}) = 100\%$
- 90% der Orangen sind orange:  $P(\text{orange} \mid \text{Orange}) = 90\%$

# Bayes-Klassifikatoren



Bei einem gegebenen Merkmals-Vektor  $M$  lässt sich die Wahrscheinlichkeit der Klassenzugehörigkeit zu Klasse  $C_i$  mit dem Satz von Bayes ermitteln:

$$P(C_i | M) = \frac{P(M | C_i) \cdot P(C_i)}{P(M)} = \frac{P(M | C_i) \cdot P(C_i)}{\sum_{c_j \in C} P(C_j) \cdot P(M | C_j)}$$

Im Beispiel: Wahrscheinlichkeit, dass ein oranges Objekt eine Orange ist:

$$P(\text{Orange} | \text{orange}) = \frac{P(\text{orange} | \text{Orange}) \cdot P(\text{Orange})}{P(\text{orange})} = \frac{0.9 \cdot 0.3}{0.4} = 0.675$$

Die entsprechenden Wahrscheinlichkeiten werden aus den Trainingsdaten geschätzt.

# Bayes-Klassifikation



Der Bayes-Klassifikator schätzt die Wahrscheinlichkeit der Klassenzugehörigkeit eines Merkmalsvektors

Zur eindeutigen Zuordnung eines Klassen-Labels geht man meist nach dem Prinzip „Maximum Likelihood“ vor:

$$C = \operatorname{argmax}_{C_i} P(C_i | M) = \operatorname{argmax}_{C_i} \frac{P(M | C_i) \cdot P(C_i)}{P(M)} = \operatorname{argmax}_{C_i} P(M | C_i) \cdot P(C_i)$$

Da  $P(M)$  bei allen  $C_i$  gleich ist, ist nur das Produkt zu optimieren. Beispiel:

$$\left. \begin{aligned} - P(\text{Apfel} \mid M) &= 32\% \\ - P(\text{Orange} \mid M) &= 32\% \\ - P(\text{Kiwi} \mid M) &= 36\% \end{aligned} \right\} \Rightarrow C = \text{Kiwi}$$

# Schätzung der Wahrscheinlichkeiten



## „A-priori“ Wahrscheinlichkeiten

Meistens: relative Häufigkeit in den Trainingsdaten.

$$\text{Bsp: 7 Orangen , 2 Äpfel , 1 Stein} \Rightarrow P(\text{Orange}) = \frac{7}{7+2+1} = 70\%$$

## „A-Posteriori“ Wahrscheinlichkeiten

- Statistischer Prozess modelliert Zusammenhänge zwischen Merkmalen und einer Klasse
- Unterschiede verwendeter Prozesse:
  - Abhängigkeit der Merkmale ( Korrelation oder Unabhängigkeit)
  - Verwendete Verteilungsfunktionen der Merkmalswerte (diskret, Normalverteilung, Multinomialverteilung...)
  - Beschaffenheit der Objekte (Vektor, Sequenz...)

# 1-dimensionale Verteilungen



## Diskrete Merkmale

Auszählen relativier Häufigkeiten

Bsp:

$$P(Form = rund \mid A) = \frac{3}{4} = 75\%$$

$$P(Farbe = grün \mid A) = \frac{2}{4} = \frac{1}{2} = 50\%$$

$$P(Form = oval \mid A) = \frac{0}{4} = 0\%$$

ID	Form	Farbe	Klasse
1	rund	orange	A
2	rund	grün	A
3	rund	gelb	A
4	eckig	grün	A
5	oval	weiß	B

**Problem:**  $(Form = oval) \Rightarrow Klasse \neq A$

Man verwendet häufig „Smoothing“, d.h.  $P(x \mid Klasse) > \varepsilon$ .  
mit  $0 < \varepsilon << 1$ .

$$\text{D.h. } P(Form = oval \mid A) = \max\left(\frac{0}{4}, \varepsilon\right) = \varepsilon$$

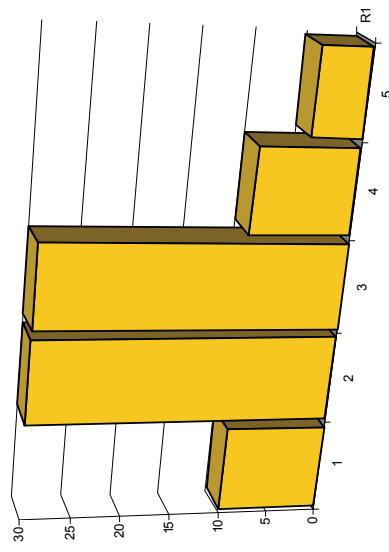
# 1-dimensionale Verteilungen



## Kontinuierliche metrische Attribute

### diskrete Approximation

$$\begin{aligned} P(9.0 < \text{Durchmesser} \leq 9.5 | \text{Orange}) &= 10\% \\ P(9.5 < \text{Durchmesser} \leq 10.0 | \text{Orange}) &= 30\% \\ P(10.0 < \text{Durchmesser} \leq 10.5 | \text{Orange}) &= 30\% \\ P(10.5 < \text{Durchmesser} \leq 11.0 | \text{Orange}) &= 10\% \\ P(11.0 < \text{Durchmesser} \leq 11.5 | \text{Orange}) &= 5\% \end{aligned}$$



### Wahrscheinlichkeits-Dichtefunktionen

z.B. Orangen haben einen Durchmesser von  $10 \pm 1$  cm:

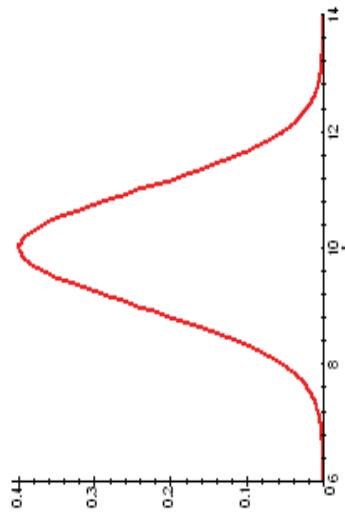
$$p(\text{Durchmesser} | \text{Orange}) = N(10, 1)$$

meist Berechnung nach Normalverteilung:

$$\frac{-(x-\mu)^2}{2\sigma^2}$$

$$P(x | C) = \frac{1}{\sqrt{2\pi\sigma^2}} e^{-\frac{(x-\mu)^2}{2\sigma^2}}$$

$$\text{wobei } \mu = \frac{\sum_{x \in TR} x}{|TR|} \quad \text{und } \sigma = \sqrt{\frac{\sum_{x \in TR} (x - \mu)^2}{|TR|}}$$



# Motivation



Bei hochdimensionalen Merkmalsvektoren schwierige Schätzung der bedingten Wahrscheinlichkeiten  $P(M \mid C)$  und damit  $P(C \mid M)$ :

- $M$  besteht aus vielen einzelnen Komponenten, die UND-verknüpft sind:

$$P(C \mid M_1 \wedge M_2 \wedge \dots) = \frac{P(M_1 \wedge M_2 \wedge \dots \mid C) \cdot P(C)}{P(M_1 \wedge M_2 \wedge \dots)}$$

- Bei  $d$  verschiedenen Merkmalen und jeweils  $r$  verschiedenen Werten ergeben sich  $r^d$  verschiedene Merkmalskombinationen

## Probleme:

- Die Wahrscheinlichkeiten lassen sich nicht mehr abspeichern
  - Man bräuchte  $\gg r^d$  Trainingsdatensätze, um die Wahrscheinlichkeit der einzelnen Merkmalskombinationen überhaupt ermitteln zu können

# Naive Bayes-Klassifikation



Lösung dieses Problems beim naiven Bayes-Klassifikator:

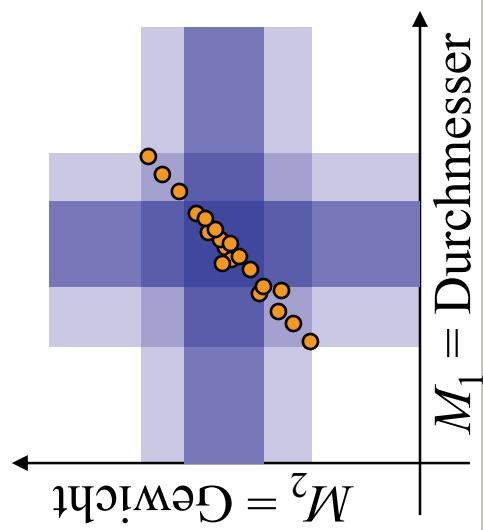
## Annahme der bedingten Unabhängigkeit

d.h. bei jeder einzelnen Klasse werden die Merkmale so behandelt als wären sie voneinander statistisch unabhängig:

$$P(M_1 \wedge M_2 \mid C) = P(M_1 \mid C) \cdot P(M_2 \mid C)$$

Was bedeutet dies?

Klasse=Orange:



- Annahme kann falsch sein
- Dies führt *nicht* unbedingt dazu, dass die Klassifikation versagt
- Aber schlechte Leistung, wenn...
  - alle Merkmale bei mehreren Klassen etwa gleich verteilt sind
  - Unterschiede nur in „Relationen“ der Merkmale zueinander

# Naive Bayes-Klassifikation



Damit ist die Wahrscheinlichkeit der Zugehörigkeit zur Klasse  $C_i$ :

$$\begin{aligned} P(C_i \mid M_1 \wedge M_2 \wedge \dots) &= \frac{P(C_i) \cdot P(M_1 \wedge M_2 \wedge \dots \mid C_i)}{P(M_1 \wedge M_2 \wedge \dots)} \\ &= \frac{P(C_i) \cdot \prod_j P(M_j \mid C_i)}{\sum_k P(C_k) \prod_j P(M_j \mid C_k)} \end{aligned}$$

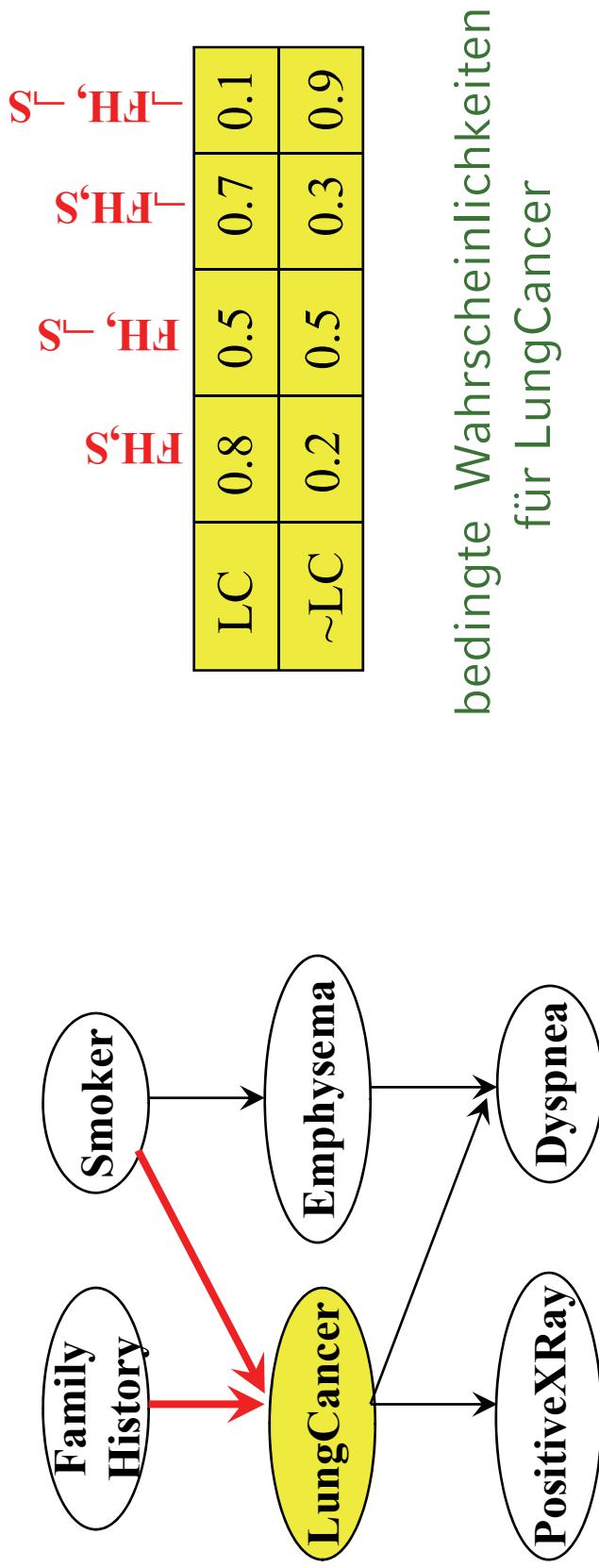
Auch hier ist der Nenner für alle Klassen gleich, so dass nur der Zähler zu maximieren ist:

$$C = \operatorname{argmax}_{C_i} \{P(C_i) \cdot \prod_j P(M_j \mid C_i)\}$$

## Grundbegriffe

- Graph mit Knoten = *Zufallsvariable* und Kante = *bedingte Abhängigkeit*
- Jede Zufallsvariable ist bei gegebenen Werten für die Vorgänger-Variablen bedingt unabhängig von allen Zufallsvariablen, die keine Nachfolger sind.
- Für jeden Knoten (Zufallsvariable):
  - Tabelle der bedingten Wahrscheinlichkeiten
  - Trainieren eines Bayes-Netzwerkes
    - bei gegebener Netzwerk-Struktur und allen bekannten Zufallsvariablen
    - bei gegebener Netzwerk-Struktur und teilweise unbekannten Zufallsvariablen
      - bei apriori unbekannter Netzwerk-Struktur

## Beispiel



bedingte Wahrscheinlichkeiten  
für LungCancer

bei gegebenen Werten für FamilyHistory und Smoker liefert der Wert  
für Emphysema keine zusätzliche Information über LungCancer.

# Lineare Diskriminanz Analyse



- Modelliere alle Klassen als multivariate Normalverteilungen
  - Berücksichtigt Korrelationen der Attribute
  - Varianzen und Korrelationen für alle Klassen gleich

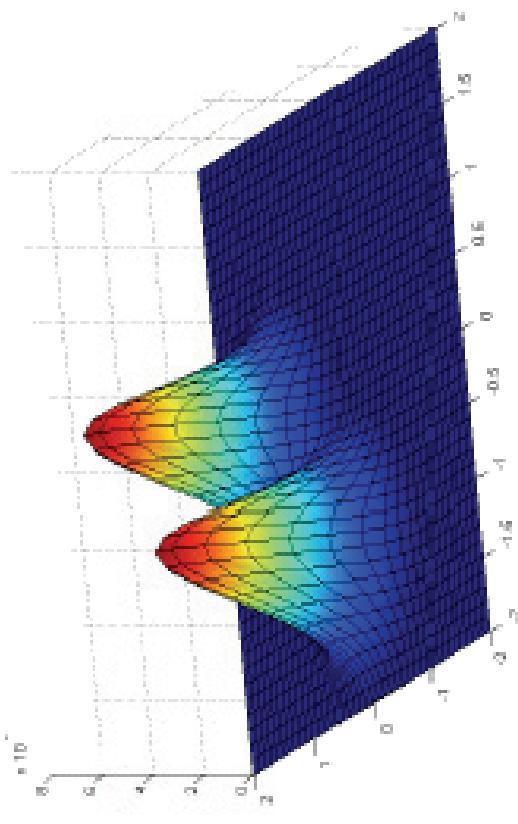
Basis multivariate Normalverteilung (Gauss-Verteilung)

$$P(x | C) = \frac{1}{\sqrt{(2\pi)^d |\Sigma|}} e^{-\frac{1}{2} \cdot (x - \mu)^T \cdot (\Sigma)^{-1} \cdot (x - \mu)}$$

Erwartungsvektor:  $\mu = \frac{\sum_{x \in TR} x}{|TR|}$

Kovarianzmatrix :

$$\Sigma(i, j) = \frac{\sum_{x \in TR} (x_i - \mu_i) \cdot (x_j - \mu_j)}{|TR|}$$



- Eigenschaften:**
- Korrelation zwischen i und j
  - Varianz in der Diagonalen

# Lineare Diskriminanz Analyse



## Training:

- Bestimme  $\mu_C$  und  $\Sigma_C$  für alle Klassen  $C$ .
- Mittle globale Kovarianzmatrix  $\Sigma$   
(Gewichteter Durchschnitt der Kovarianzmatrizen aller Klassen)  
$$\Sigma = \frac{\sum_{C_i \in C} \Sigma_{C_i}}{|C|}$$

## Klassifikation:

$$\begin{aligned}\arg \max_{C_i \in C} P(x | C_i) &= \arg \max_{C_i \in C} \left( \frac{1}{\sqrt{(2\pi)^d |\Sigma|}} e^{-\frac{1}{2} \cdot (x - \mu_{C_i})^T \cdot (\Sigma)^{-1} \cdot (x - \mu_{C_i})} \cdot P(C_i) \right) \\ &= \arg \max_{C_i \in C} \left( -\frac{1}{2} \cdot (x - \mu_{C_i})^T \cdot (\Sigma)^{-1} \cdot (x - \mu_{C_i}) + \log(P(C_i)) \right) \\ &= \arg \max_{C_i \in C} \underline{\left( x^T (\Sigma)^{-1} \mu_{C_i} - \frac{1}{2} \mu_{C_i}^T (\Sigma)^{-1} \mu_{C_i} + \log(P(C_i)) \right)} = \sigma_{C_i}(x)\end{aligned}$$

↳ Lineare Diskriminanzfunktion

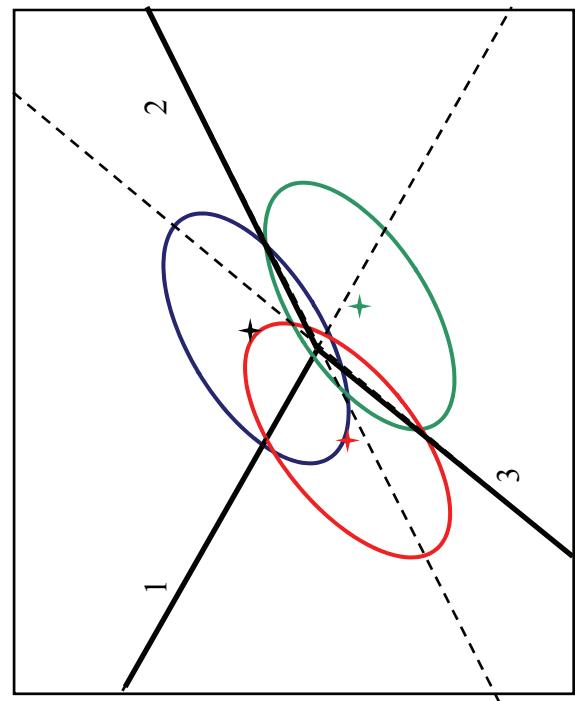
# Lineare Diskriminanz Analyse



- Beobachtung: Da nur Erwartungswerte unterschiedlich  
⇒ Lineare Separation
- Man muss nicht die Wahrscheinlichkeit berechnen.
- Es reicht die Auswertung der folgenden Diskriminanzfunktion:

$$\sigma_{C_i}(x) = x^T \Sigma^{-1} \mu_{C_i} - \frac{1}{2} \mu_{C_i}^T \Sigma^{-1} \mu_{C_i} + \log P(C_i)$$

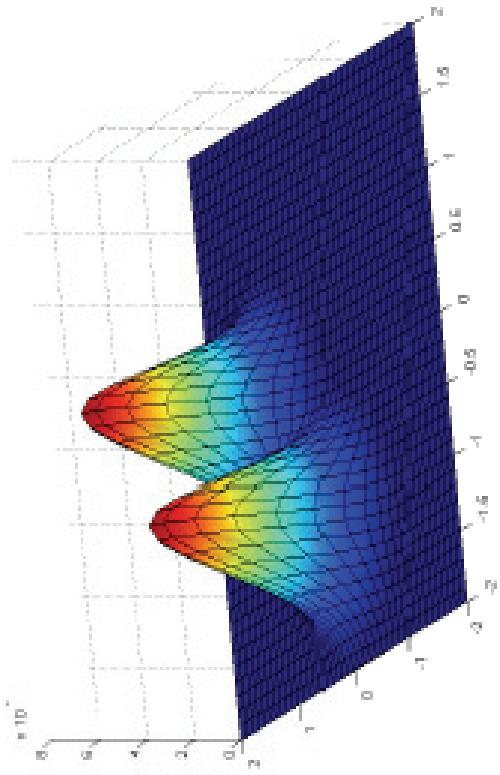
Klasse mit maximalem  $\sigma_C(x)$  wird vorhergesagt.



# Multivariate Gauss-Prozesse



- Modelliere jede Klasse als multivariate Normalverteilung (Vektoren im  $R^d$ )
  - Berücksichtigt Korrelationen der Attribute
  - Hier: Varianzen und Korrelationen für alle Klassen **individuell**
  - Berechnung der Wahrscheinlichkeiten zur Klassifikation (Maximum Likelihood)



## Probleme:

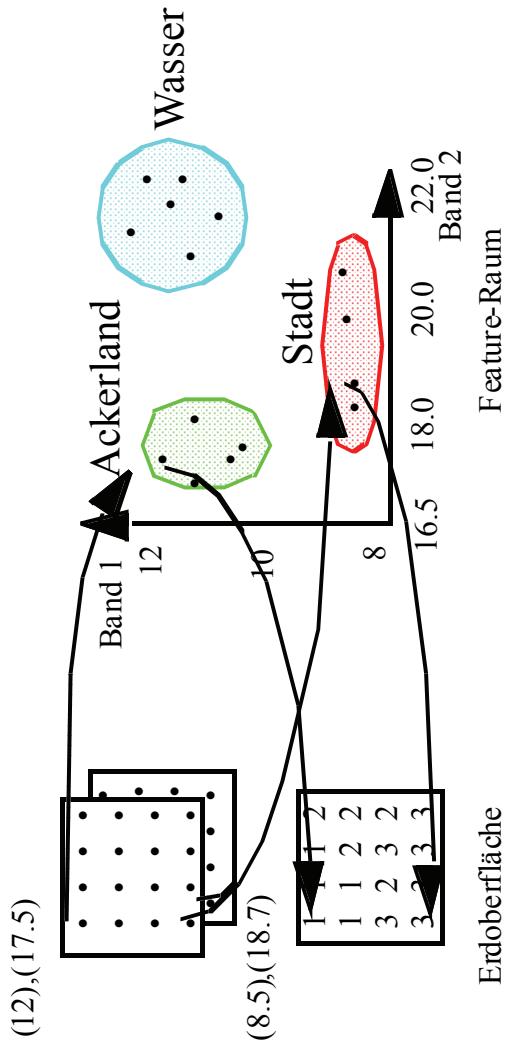
Braucht sehr viel Trainingsobjekte für jede Klasse, um signifikante Korrelationswerte zu bestimmen.

# Interpretation von Rasterbildern



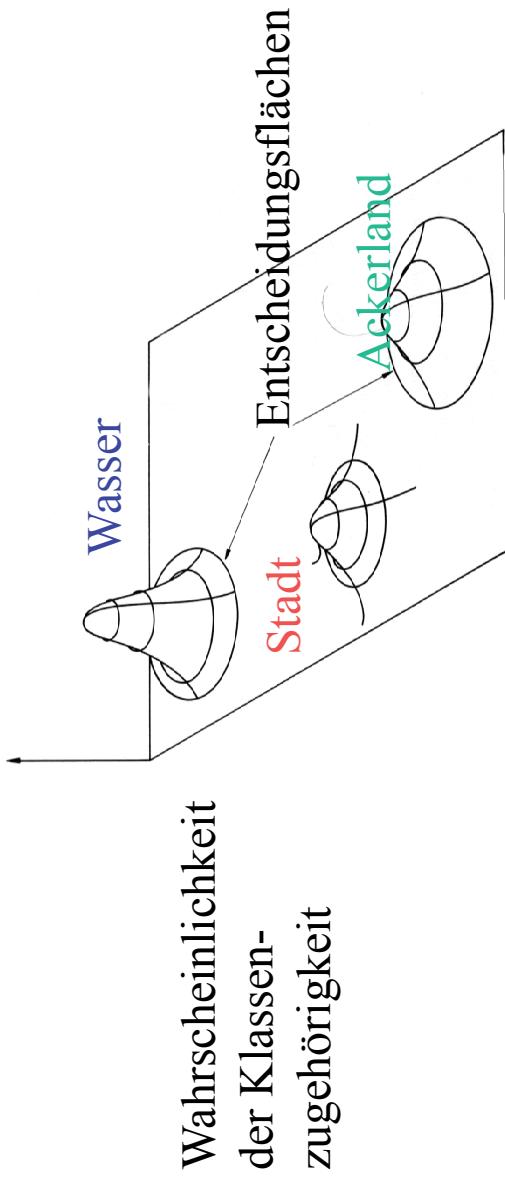
## Motivation

- *automatische Interpretation* von  $d$  Rasterbildern eines bestimmten Gebiets für jedes Pixel ein  $d$ -dimensionaler Grauwertvektor  $(o_1, \dots, o_d)$
- verschiedene Oberflächenbeschaffenheiten der Erde besitzen jeweils ein charakteristisches Reflexions- und Emissionsverhalten



## Grundlagen

Anwendung des Bayes-Klassifikators mit Gauss Prozess  
Schätzung der  $P(o | c)$  ohne Annahme der bedingten Unabhängigkeit  
Annahme einer  $d$ -dimensionalen Normalverteilung für die  
Grauwertvektoren einer Klasse



# Interpretation von Rasterbildern



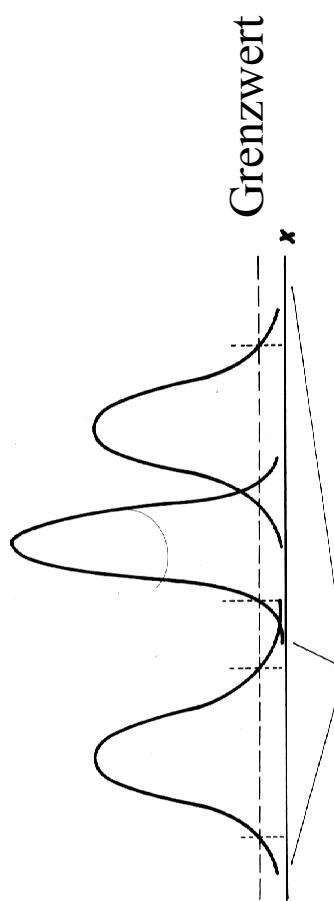
## Methode

Zu schätzen aus den Trainingsdaten:

- $\mu_i$ :  $d$ -dimensionaler Mittelwertvektor aller Feature-Vektoren der Klasse  $c_i$
- $\Sigma_i$ :  $d \times d$  Kovarianzmatrix der Klasse  $c_i$

Probleme der Entscheidungsregel:

- Wahrscheinlichkeit für die gewählte Klasse sehr klein
- Wahrscheinlichkeit für mehrere Klassen ähnlich

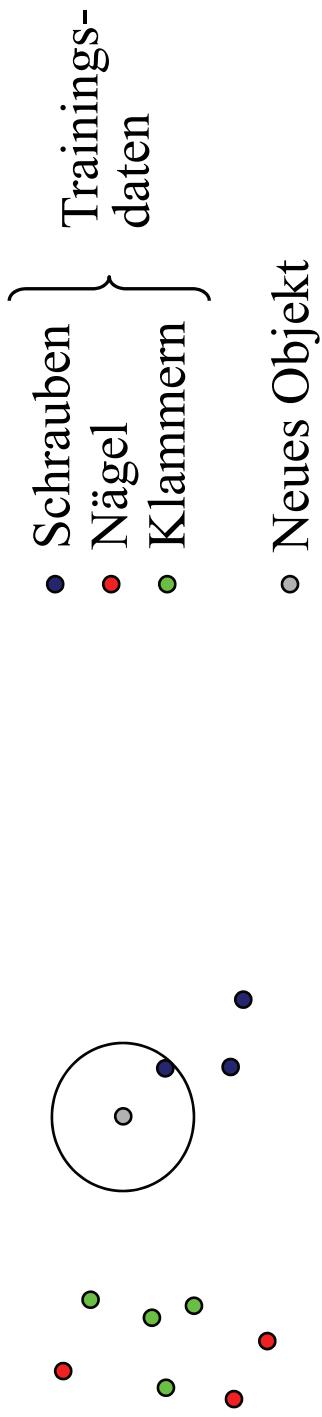


unklassifizierte Regionen

## Diskussion

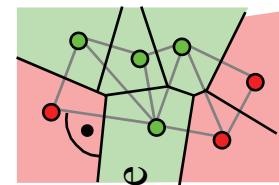
- + hohe Klassifikationsgenauigkeit in vielen Anwendungen
- + Inkrementalität: Klassifikator kann einfach an neue Trainingsobjekte adaptiert werden
- + Einbezug von Anwendungswissen
  
- Anwendbarkeit (Bayes-Netzwerke): die erforderlichen bedingten Wahrscheinlichkeiten sind oft unbekannt
- Ineffizienz bei sehr vielen Attributen (insbesondere Bayes-Netzwerke)

## 3.4 Nächste-Nachbarn-Klassifikatoren

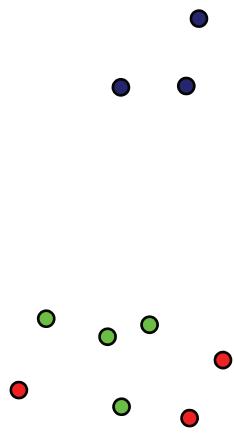


Instanzbasiertes Lernen (*instance based learning*)

- Einfacher Nächste-Nachbar-Klassifikator:  
Zuordnung zu der Klasse des nächsten Nachbarnpunkts
- Im Beispiel: Nächster Nachbar ist eine Schraube
- Regionen der Klassenzuordnung können als *Voronoi-Diagramme* dargestellt werden:



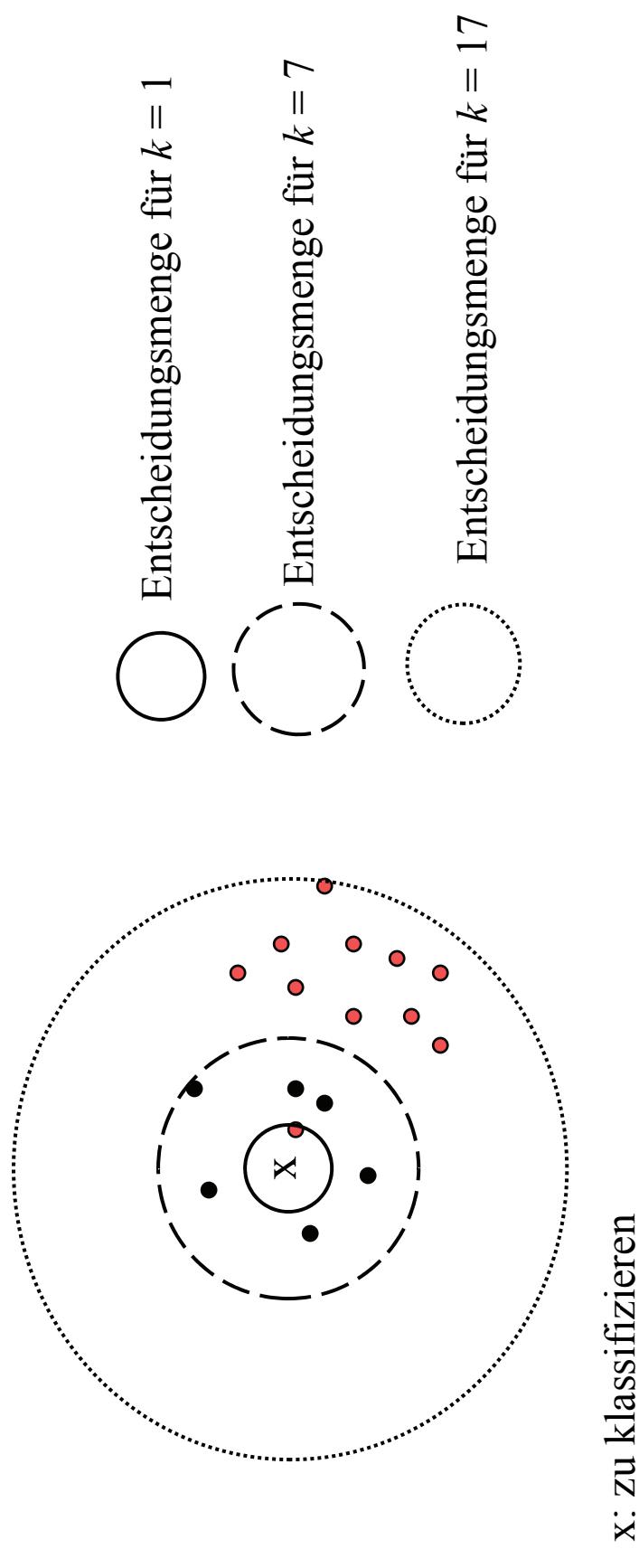
# Nächste-Nachbarn-Klassifikatoren



- Problem: Punkt rechts oben wahrscheinlich nur Ausreißer
- Besser: Betrachte mehr als nur einen Nachbarn  
→  $k$ -Nächste-Nachbarn-Klassifikator
- *Entscheidungsmenge*  
die Menge der zur Klassifikation betrachteten  $k$ -nächsten Nachbarn
- *Entscheidungsregel*  
Wie bestimmt man aus den Klassen der Entscheidungsmenge die Klasse des zu klassifizierenden Objekts?
  - Interpretiere Häufigkeit einer Klasse in der Entscheidungsmenge als Wahrscheinlichkeit der Klassenzugehörigkeit
  - Maximum-Likelihood-Prinzip: Mehrheitsentscheidung
  - Ggf. Gewichtung

# Wahl des Parameters $k$

- „zu kleines“  $k$ : hohe Sensitivität gegenüber Ausreißern
- „zu großes“  $k$ : viele Objekte aus anderen Clustern (Klassen) in der Entscheidungsmenge.
- mittleres  $k$ : höchste Klassifikationsgüte, oft  $1 << k < 10$



X: zu klassifizieren

# Entscheidungsregel



- Standardregel

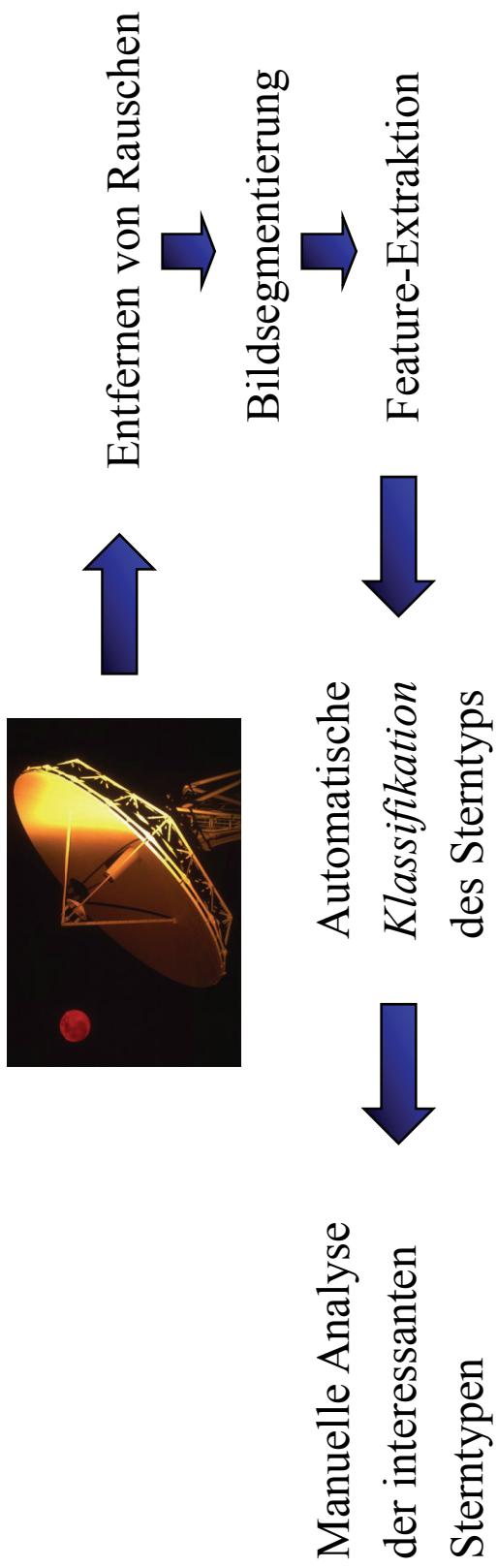
⇒ wähle die Mehrheitsklasse der Entscheidungsmenge

- Gewichtete Entscheidungsregel
  - gewichte die Klassen der Entscheidungsmenge
    - nach Distanz, meist invers quadriert:  $weight(dist) = 1/dist^2$
    - nach Verteilung der Klassen (oft sehr ungleich!)
      - Problem: Klasse mit zu wenig Instanzen ( $< k/2$ ) in der Trainingsmenge bekommt keine Chance, ausgewählt zu werden, selbst bei optimaler Distanzfunktion
        - Klasse A: 95 %, Klasse B 5 %
        - Entscheidungsmenge = {A, A, A, B, B, B}
        - Standardregel ⇒ A, gewichtete Regel ⇒ B

# Klassifikation von Sternen



## Analyse astronomischer Daten



Klassifikation des Sterntyps mit Nächste-Nachbarn Klassifikator  
basierend auf dem Hipparcos-Katalog

# Klassifikation von Sternen

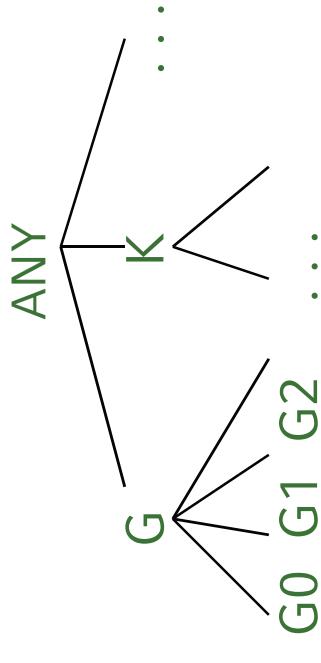


## Hipparcos-Katalog [ESA 1998]

- enthält ca. 118 000 Sterne
- mit 78 Attributen (Helligkeit, Entfernung, Farbe, . . .)
- Klassenattribut: Spektraltyp (Attribut H76)

z.B.

H76: G0  
H76: G7.2  
H76: KIII/IV

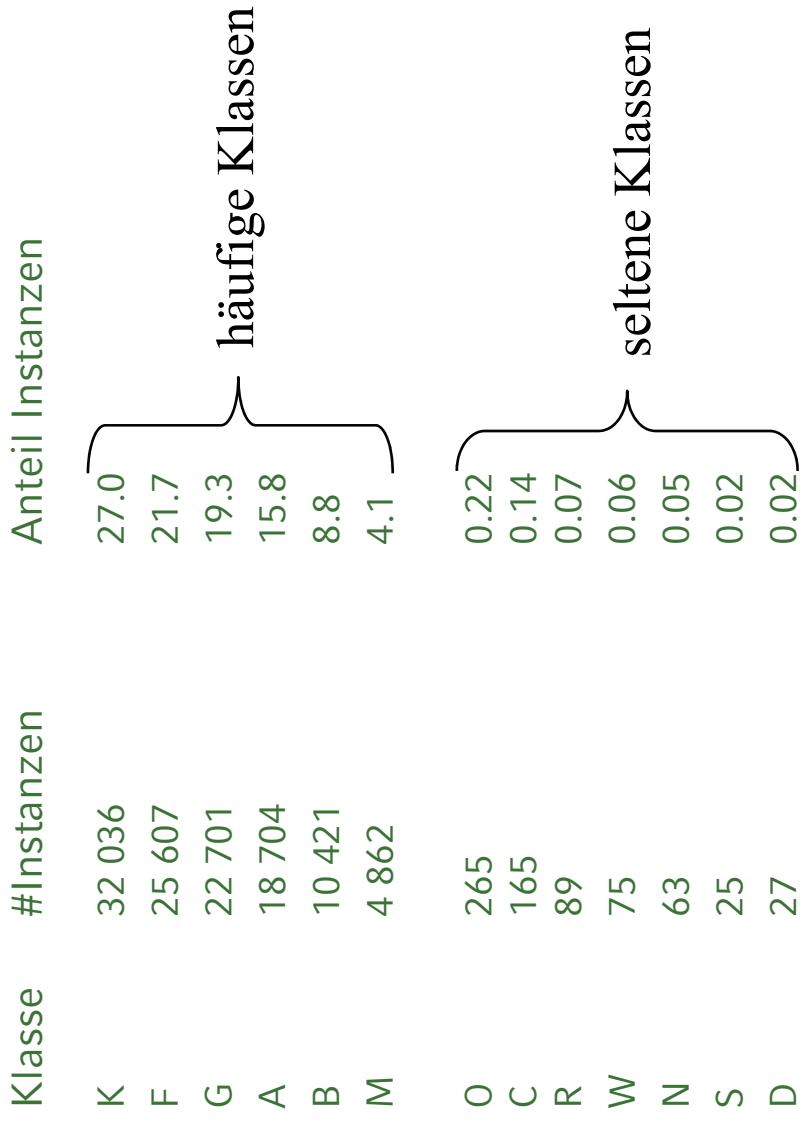


- Werte des Spektraltyps sind vage
  - ↑ Hierarchie von Klassen benutzte die erste Ebene der Klassenhierarchie

# Klassifikation von Sternen



## Verteilung der Klassen



## Experimentelle Untersuchung [Poschenrieder 1998]

- Distanzfunktion
  - mit 6 Attributen (Farbe, Helligkeit und Entfernung)
  - mit 5 Attributen (ohne Entfernung)  
⇒ beste Klassifikationsgenauigkeit mit 6 Attributen
- Anzahl  $k$  der Nachbarn  
⇒ beste Klassifikationsgenauigkeit für  $k = 15$
- Entscheidungsregel
  - Gewichtung nach Distanz
  - Gewichtung nach Klassenverteilung  
⇒ beste Klassifikationsgenauigkeit bei Gewichtung nach Distanz  
aber nicht nach Klassenverteilung

# Klassifikation von Sternen



Klasse	Falsch klassifiziert	Korrekt klassifiziert	Klassifikationsgenauigkeit
K	408	2338	85.1%
F	350	2110	85.8%
G	784	1405	64.2%
A	312	975	75.8%
B	308	241	43.9%
M	88	349	79.9%
C	4	5	55.6%
R	5	0	0%
W	4	0	0%
O	9	0	0%
N	4	1	20%
D	3	0	0%
S	1	0	0%
Total	2461	7529	75.3%

 hohe Klassifikationsgenauigkeit für die häufigen Klassen, schlechte Genauigkeit für die seltenen Klassen  
die meisten seltenen Klassen besitzen weniger als  $k / 2 = 8$  Instanzen!

## Diskussion

- + Anwendbarkeit erfordert als Eingabe nur die Trainingsdaten
- + hohe Klassifikationsgenauigkeit in vielen Anwendungen
- + inkrementell Klassifikator kann sehr einfach an neue Trainingsobjekte adaptiert werden
- + auch zur Vorhersage einsetzbar
- Ineffizienz bei der Auswertung des "Modells" erfordert  $k$ -nächste-Nachbarn Anfrage an die Datenbank
- liefert kein explizites Wissen über die Klassen