

# Globalübung 08

Aufgabe 8-2



## Globalübung 8

- Bestimmen Sie die Zeit- und Platzkomplexität des Dijkstra-Algorithmus für einen zusammenhängenden Graphen.



# Dijkstra-Algorithmus: Implementierung

$S$ : Menge der bereits abgearbeiteten Knoten

$D$ : aktuelle Kostenschätzung für den Pfad von  $v_0$  zu allen anderen Knoten

Startknoten  $v_0$ , Endknoten  $w$

$$c[v, w] \begin{cases} \geq 0 & , \text{ falls eine Kante von } v \text{ nach } w \text{ existiert} \\ = \infty & , \text{ falls keine Kante von } v \text{ nach } w \text{ existiert} \\ = 0 & , \text{ für } w = v \end{cases}$$

```
Dijkstra( $G, v_0$ ) {  
   $S \leftarrow \{v_0\}$   
  for all  $v \in V$  {  
     $D(v) \leftarrow c[v_0, v]$   
  }  
  while  $V - S \neq \emptyset$  {  
     $w_{min} \leftarrow \operatorname{argmin}_{w \in V - S} D(w)$   
     $S \leftarrow S \cup \{w_{min}\}$   
    for each  $v \in V - S$  {  
       $D(v) = \min(D[v], D[w_{min}] + c[w_{min}, v])$   
    }  
  }  
}
```

# Dijkstra-Algorithmus: Implementierung, Zeitkomplexität

$S$ : Menge der bereits abgearbeiteten Knoten

$D$ : aktuelle Kostenschätzung für den Pfad von  $v_0$  zu allen anderen Knoten

Startknoten  $v_0$ , Endknoten  $w$

$$c[v, w] \begin{cases} \geq 0 & , \text{ falls eine Kante von } v \text{ nach } w \text{ existiert} \\ = \infty & , \text{ falls keine Kante von } v \text{ nach } w \text{ existiert} \\ = 0 & , \text{ für } w = v \end{cases}$$

```
Dijkstra( $G, v_0$ ) {  
   $S \leftarrow \{v_0\}$   
  forall  $v \in V$  {  
     $D(v) \leftarrow c[v_0, v]$   
  }  
  while  $V - S \neq \emptyset$  {  
     $w_{min} \leftarrow \operatorname{argmin}_{w \in V - S} D(w)$   
     $S \leftarrow S \cup \{w_{min}\}$   
    for each  $v \in V - S$  {  
       $D(v) = \min(D[v], D[w_{min}] + c[w_{min}, v])$   
    }  
  }  
}
```

# Dijkstra-Algorithmus: Implementierung, Zeitkomplexität

$S$ : Menge der bereits abgearbeiteten Knoten

$D$ : aktuelle Kostenschätzung für den Pfad von  $v_0$  zu allen anderen Knoten

Startknoten  $v_0$ , Endknoten  $w$

$$c[v, w] \begin{cases} \geq 0 & , \text{ falls eine Kante von } v \text{ nach } w \text{ existiert} \\ = \infty & , \text{ falls keine Kante von } v \text{ nach } w \text{ existiert} \\ = 0 & , \text{ für } w = v \end{cases}$$

Dijkstra( $G, v_0$ ) {

$S \leftarrow \{v_0\}$

forall  $v \in V$  {

$D(v) \leftarrow c[v_0, v]$

}

while  $V - S \neq \emptyset$  {

$w_{min} \leftarrow \operatorname{argmin}_{w \in V - S} D(w)$

$S \leftarrow S \cup \{w_{min}\}$

for each  $v \in V - S$  {

$D(v) = \min(D[v], D[w_{min}] + c[w_{min}, v])$

}

}

}

$O(|V|)$  (könnte sogar in  
 $O(|E|)$  gelöst werden)

$O(|V|)$

$O(|V|) * O(|V|)$

$\operatorname{Max}(O(|V|) * O(|V|), O(|V|))$

# Dijkstra-Algorithmus: Implementierung, Platzkomplexität

$S$ : Menge der bereits abgearbeiteten Knoten

$D$ : aktuelle Kostenschätzung für den Pfad von  $v_0$  zu allen anderen Knoten

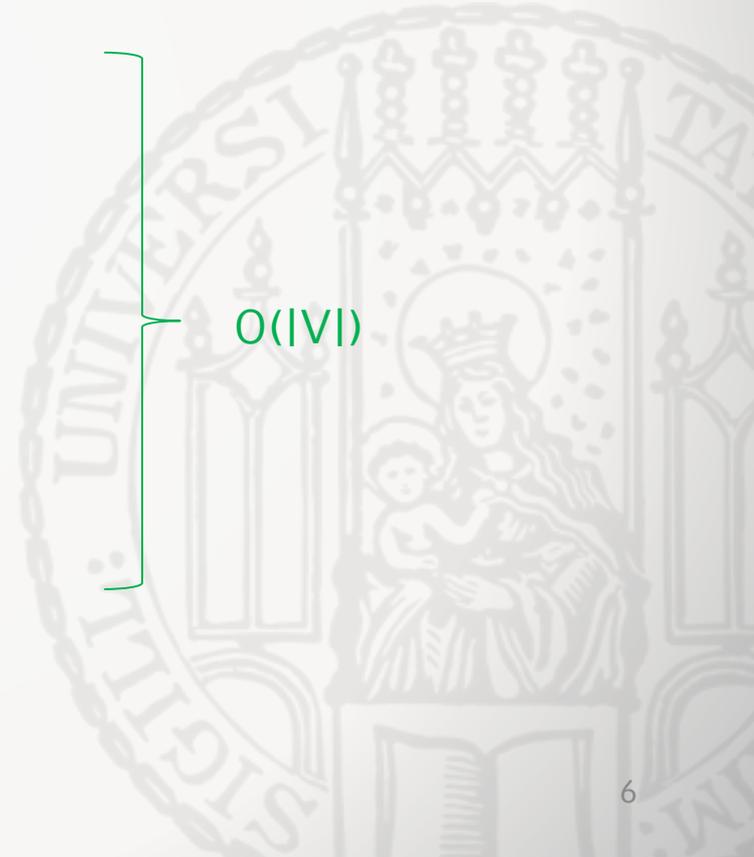
Startknoten  $v_0$ , Endknoten  $w$

$$c[v, w] \begin{cases} \geq 0 & , \text{ falls eine Kante von } v \text{ nach } w \text{ existiert} \\ = \infty & , \text{ falls keine Kante von } v \text{ nach } w \text{ existiert} \\ = 0 & , \text{ für } w = v \end{cases}$$

```

Dijkstra( $G, v_0$ ) {
   $S \leftarrow \{v_0\}$  }  $O(1)$ 
  forall  $v \in V$  {
     $D(v) \leftarrow c[v_0, v]$  }  $O(|V|)$  (könnte sogar in  $O(|E|)$  gespeichert werden)
  }
  while  $V - S \neq \emptyset$  {
     $w_{min} \leftarrow \operatorname{argmin}_{w \in V - S} D(w)$  }  $O(1)$ 
     $S \leftarrow S \cup \{w_{min}\}$  }  $O(|V|)$ 
    for each  $v \in V - S$  {
       $D(v) = \min(D[v], D[w_{min}] + c[w_{min}, v])$  }  $O(|V|)$ 
    }
  }
}

```



## Globalübung 8

- Bestimmen Sie die Zeit- und Platzkomplexität des Dijkstra-Algorithmus für einen zusammenhängenden Graphen.
- Bestimmen Sie die Zeit- und Platzkomplexität des Floyd-Algorithmus



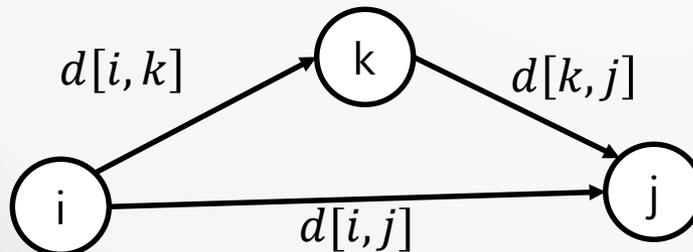
# Floyd-Algorithmus: Pseudo-Code

Gegeben: Kosten  $c[v, w] \in \mathbb{R}_0^+ \cup \{\infty\}$  von Knoten  $v$  nach  $w$

Für alle Knotenpaare  $i, j \in \{0, \dots, |V| - 1\}$   
 $d[i][j] \leftarrow c[i, j]$

Für alle  $i \in \{0, \dots, |V| - 1\}$   
Für alle  $j \in \{0, \dots, |V| - 1\}$   
Für alle  $k \in \{0, \dots, |V| - 1\}$

$d[i][j] \leftarrow \min(d[i][j], d[i][k] + d[k][j])$



Initialisierung von Matrix  $d$ :

- Jeder Knoten hat Distanz 0 zu sich selbst
- Sonst übernehmen wir erst einmal die direkten (schon bekannten) Verbindungen

Falls Weg über  $k$  besser / kürzer als bisher bester Weg, ist dieser Weg nun der Favorit.

## Floyd-Algorithmus: Pseudo-Code

Gegeben: Kosten  $c[v, w] \in \mathbb{R}_0^+ \cup \{\infty\}$  von Knoten  $v$  nach  $w$

Für alle Knotenpaare  $i, j \in \{0, \dots, |V| - 1\}$

$$d[i][j] \leftarrow c[i, j]$$

Für alle  $i \in \{0, \dots, |V| - 1\}$

Für alle  $j \in \{0, \dots, |V| - 1\}$

Für alle  $k \in \{0, \dots, |V| - 1\}$

$$d[i][j] \leftarrow \min(d[i][j], d[i][k] + d[k][j])$$

# Floyd-Algorithmus: Weginformationen

Gegeben: Kosten  $c[v, w] \in \mathbb{R}_0^+ \cup \{\infty\}$  von Knoten  $v$  nach  $w$

Für alle Knotenpaare  $i, j \in \{0, \dots, |V| - 1\}$

$$d[i][j] \leftarrow c[i, j]$$

$$P[i][j] \leftarrow j$$

Für alle  $k \in \{0, \dots, |V| - 1\}$

Für alle  $i \in \{0, \dots, |V| - 1\}$

Für alle  $j \in \{0, \dots, |V| - 1\}$

$$d[i][j] \leftarrow \min(d[i][j], d[i][k] + d[k][j])$$

$$P[i][j] \leftarrow k$$

$$\begin{pmatrix} P_{11} & \cdots & P_{1j} & \cdots & P_{1n} \\ \vdots & \ddots & \vdots & \ddots & \vdots \\ P_{i1} & \cdots & P_{ij} & \cdots & P_{in} \\ \vdots & \ddots & \vdots & \ddots & \vdots \\ P_{n1} & \cdots & P_{nj} & \cdots & P_{nn} \end{pmatrix}$$

Der kürzeste Weg von  $i$  nach  $j$  verläuft über  $P_{ij}$ .

$P$  speichert für zwei Knoten  $i, j$  den Knoten  $k$ , der auf dem optimalen Pfad als nächster Knoten gewählt wird.

# Floyd-Algorithmus: Zeitkomplexität

Gegeben: Kosten  $c[v, w] \in \mathbb{R}_0^+ \cup \{\infty\}$  von Knoten  $v$  nach  $w$

Für alle Knotenpaare  $i, j \in \{0, \dots, |V| - 1\}$

$$d[i][j] \leftarrow c[i, j]$$

$$P[i][j] \leftarrow j$$

$O(|V| * |V|)$

Für alle  $k \in \{0, \dots, |V| - 1\}$

Für alle  $i \in \{0, \dots, |V| - 1\}$

Für alle  $j \in \{0, \dots, |V| - 1\}$

$$d[i][j] \leftarrow \min(d[i][j], d[i][k] + d[k][j])$$

$$P[i][j] \leftarrow k$$

$O(|V| * |V| * |V|)$

$O(|V|^3)$

# Floyd-Algorithmus: Platzkomplexität

Gegeben: Kosten  $c[v, w] \in \mathbb{R}_0^+ \cup \{\infty\}$  von Knoten  $v$  nach  $w$

Für alle Knotenpaare  $i, j \in \{0, \dots, |V| - 1\}$

$$\left. \begin{array}{l} d[i][j] \leftarrow c[i, j] \\ P[i][j] \leftarrow j \end{array} \right\} \begin{array}{l} O(1) \\ O(1) \end{array} \left. \right\} O(2) \left. \right\} O(2 * |V| * |V|)$$

Für alle  $k \in \{0, \dots, |V| - 1\}$

Für alle  $i \in \{0, \dots, |V| - 1\}$

Für alle  $j \in \{0, \dots, |V| - 1\}$

$$d[i][j] \leftarrow \min(d[i][j], d[i][k] + d[k][j])$$

$$P[i][j] \leftarrow k$$

$$O(2 * |V|^2)$$

$$O(|V|^2)$$